

黄海东

手机： 186-7702-4379 | 邮箱：jnjnjnn@163.com
个人网站：www.hhdxp.fun | Github:github.com/QZzwj

教育经历

广西科技大学 **自动化** **本科** 2023.09 - 2027.06

- 模拟电子技术、数字电子技术、电力电子技术、单片机原理及应用、电子系统设计与实践等，**拥有英语四级证书**

实习工作经历

上海流澜数智科技有限公司 **嵌入式工程师** 2026.08 - 2026.11

负责基于 T1131 平台的多存储介质数据采集与上传终端开发:

- **终端与数据管理：**完成LVGL界面、Wi-Fi配网、热插拔及多卡槽管理，实现相机数据配对、文件归档和分片上传。
- **性能优化：**支持原生 TF 卡及多路USB读卡器并发上传，定位解决TLS握手、USB重枚举等问题，提升系统稳定性与传输效率。

九创智航(广西)科技有限公司 **嵌入式工程师** 2025.09 - 2026.01

负责在线大模型语音交互助手及机械臂小车的软硬件开发，完成以下工作：

- **语音交互系统开发：**基于 ESP32-S3 完成语音交互助手 PCB 设计，部署开源大模型后台，并通过 WebSocket 实现边缘设备与模型服务的通信。
- **智能小车软硬件开发：**设计机械臂小车驱动电路，完成语音控制抓取及底盘运动功能的软硬件联调。

项目经历

嵌入式 Linux 桌面 AI 机器人-QZdesk 2026.06 - 2026.11

RV1106G3打造集云端语音交互、端侧视觉推理和Skill动态扩展能力于一体的智能终端

系统与应用：完成Buildroot、设备树及多类外设适配，移植LVGL并开发多个功能，打通WebSocket语音交互链路。

智能架构：设计对接MCP的Skill插件机制，实现插件热插拔与免重编译扩展，完成NPU YOLO 推理及结果显示。

项目成果：交付可量产整机，实现核心外设全量点亮、上电即用及智能能力动态扩展。

家用智能交互服务机器人 2025.05 - 2026.05

基于嵌入式Linux+MCU协同架构，开发具备自主导航、动态避障、语音交互和远程监控能力的移动服务机器人。

软硬件协同：基于Linux、STM32和OpenHarmony LiteOS-M，完成主从通信、麦轮底盘控制及传感器数据采集

导航系统：完成激光雷达与 MPU9250 数据融合定位、路径规划及动态避障。

项目成果：研制完成可运行机器人样机，项目获省级优秀大学生创新创业项目。

基于开源鸿蒙的智能药盒 2025.04 - 2026.08

面向居家护理场景，开发集定时提醒、漏服告警、环境监测和远程控制于一体的智能药盒终端。

嵌入式开发：基于OpenHarmony、RTOS和CMake，完成舵机控制、传感器驱动及 I²C/UART 通信。

系统联调：基于MQTT/UDP实现远程控制与状态上报，定位解决通信乱码、舵机抖动及时序匹配等底层问题。

项目成果：完整实现预设功能并获全国大学生嵌入式芯片与系统设计竞赛全国一等奖。

校园组织及活动经历

嵌入式智控协会 **会长** 2024.09 - 2026.09

连续两年担任社团会长,牵头筹建嵌入式智控协会,搭建完整的组织架构、管理制度与日常运营体系。主办两届校级科创竞赛,累计吸引超百名学生参与。任职期间策划开展数十场专业技术培训活动,培训内容涵盖Linux嵌入式开发环境搭建、底层驱动基础等方向。

荣誉证书

• 全国大学生嵌入式芯片与系统设计竞赛	全国一等奖	2025.08
• 睿抗机器人开发者大赛	全国二等奖	2025.08
• 中国机器人及其人工智能竞赛	全国二等奖	2025.07
• 中国大学生计算机设计大赛	省级一等奖	2025.07
• 大学生创新创业训练计划	国家级优秀结题	2025.05

专业技能

- **硬件设计与调试：**具备嵌入式硬件原理图分析与四层 PCB 设计能力，熟悉软硬件联合调试，能够定位通信异常、驱动失效及外设耦合等问题。
- **嵌入式系统开发：**熟悉全志、瑞芯微、STM32、ESP32 等平台，掌握嵌入式 Linux、OpenHarmony、设备树、外设驱动适配及 ARM 交叉编译，熟悉 CMake、Git、Shell、SSH 等开发工具。
- **大模型与 Agent 开发：**具备大模型 API 接入及 Agent 系统开发经验，熟悉 MCP 工具调用、Skill 插件化管理、上下文维护、任务调度与结果反馈闭环。